Zirnekļa robots

Staigājošs koka konstruktors



PAR KONSTRUKTORU

Motors griež balto gliemežzobratu, kas iegriež lielo zobratu un asi. Pie ass piestiprinātie kloķi pārvērš griešanos soļos: sešas kājas kustas pa pāriem, un robots staigā uz priekšu.

NODERĪGI

- Skrūvgriezis ir komplektā. Sagatavo 2 × AA baterijas.
- Skrūves ieskrūvē tikai mazajos, jau izurbtajos caurumos.
- Ievēro, kā detaļa jāpagriež — kura puse uz augšu un kura uz āru.
- Kustīgās daļas nepievelc pārāk cieši: kājām un uzmavām jāatstāj neliela sprauga.
- Ja solis nav skaidrs, apskati arī nākamā soļa attēlu.
- Atvēli apmēram stundu un būvē kopā ar pieaugušo.

JA NEDARBOJAS

- Pārbaudi baterijas: vai tās ievietotas pareizi (+ un –) un vai nav izlādējušās.
- Pārbaudi, vai abi vadi ir kārtīgi savienoti ar motoru.
- Pagriez balto gliemežzobratu ar roku — lielajam zobratam jāgriežas lēni un viegli.
- Kājas kustas smagi? Atskrūvē skrūves un uzmavas mazliet vaļīgāk.

⚠ DROŠĪBA UN BATERIJAS

Nav piemērots bērniem līdz 3 gadu vecumam. Satur sīkas detaļas — norīšanas risks.

- Izmanto 2 × AA (LR6) baterijas, ievērojot + un – polaritāti.
- Nejauc jaunas, vecas vai dažāda veida baterijas.
- Izņem baterijas, kad tās izlādējušās vai ja robotu ilgāku laiku nelieto.

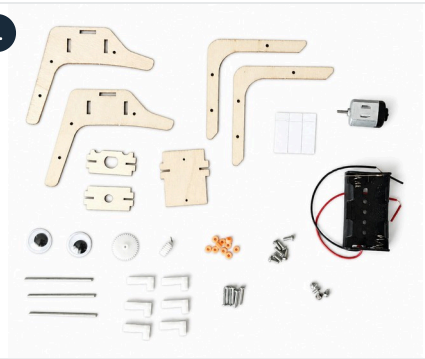
Parādi, ko uzbūvēji! Atzīmē mūs: **TikTok @klevi.lv · Instagram @klevi.lv · Facebook /klevi.lv**

Parādi, ko uzbūvēji! Atzīmē mūs: **TikTok @klevi.lv · Instagram @klevi.lv · Facebook /klevi.lv**

klevi.

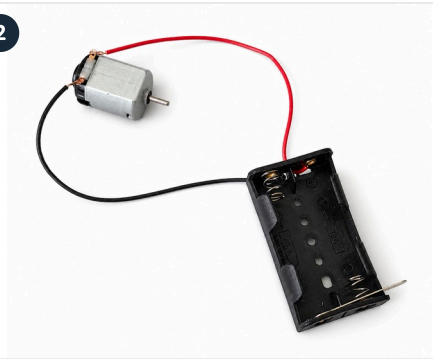
klevi.lv

1



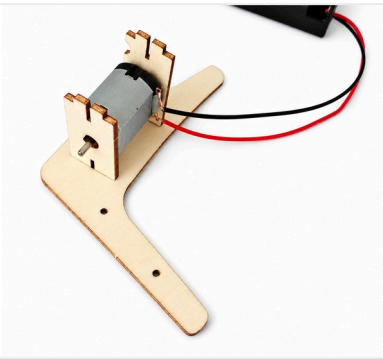
Izklāj visas detaļas un pārbaudi, vai viss ir komplektā. Dažas koka detaļas ir pa pāriem: divas sānu plāksnes, divas kāju plāksnes un divas motora spailes.

2



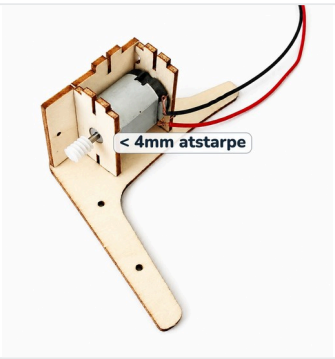
Savieno bateriju kastes vadus ar motoru: aptin katru vadu ap tam paredzēto kontaktu. Vadi nedrīkst saskarties savā starpā.

3



Iestiprini motoru starp abām motora spailēm un ievieto spailes kāju plāksnē. **Abas spailes nav vienādas** — motora ass iziet caur apaļo caurumu.

4



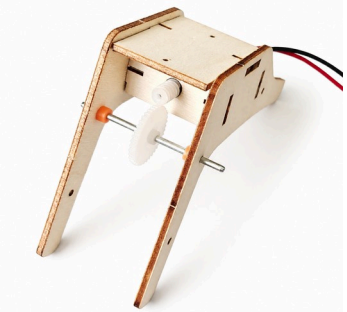
Uzliec virsējo plāksni. Balto gliemežzobratu uzspied uz motora ass, **bet ne līdz galam** — starp zobratu un plāksni atstāj apmēram 4 mm atstarpi.

5



Uzliec lielo zobratu garās ass vidū un no abām pusēm pievieno oranžās uzmavas.

6



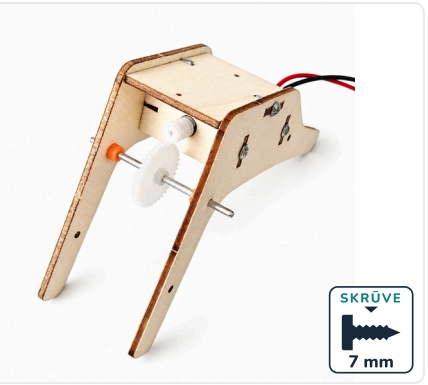
Izver asi caur kāju plākšņu caurumiem tā, lai **lielais zobrats sazobējas ar gliemežzobratu**. Tad uzliec otro kāju plāksni.

7



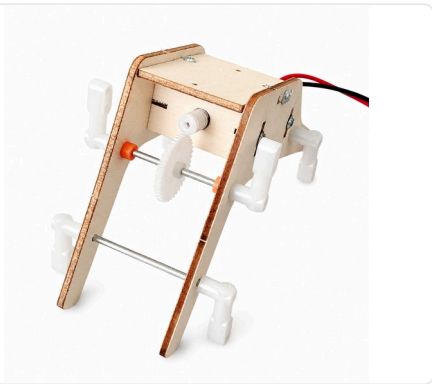
Vadus izvelc uz āru zem virsējās plāksnes, lai tie netraucē zobratiem griezties.

8



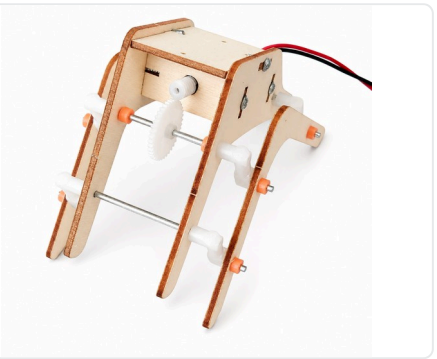
Pieskrūvē sānu plāksni pie korpusa. Skrūves ieskrūvē tikai jau izurbtajos caurumos.

9



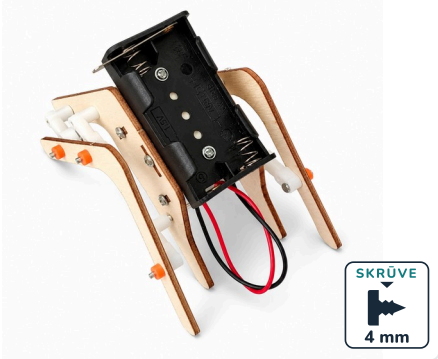
Uzliec baltos kloķus uz asīm — pa trim katrā pusē. Tie pārvērš ass griešanos soļos.

10



Savieno abas sānu plāksnes ar īsajām asīm — ievieto tās caur **apakšējo caurumu** — un nofiksē ar uzmavām. Atstāj nelielu spraugu, citādi kājas ieķeras.

11



Pieskrūvē bateriju kasti pie virsējās plāksnes ar divām mazajām 4 mm skrūvēm.

12



Noņem acu līmlentes aizsargplēvi un pielīmē acis. Ieliec 2 × AA baterijas un piespied bateriju kastes sviru uz leju — robots sāk staigāt.